

Handleiding TDBU Brel dubbel motor

Type MJE24TD

Lees de handleiding alvorens u begint met de installatie. Als deze instructie niet wordt gevolgd, kan dit leiden tot schade waarbij er geen aanspraak gemaakt kan worden op de garantie.

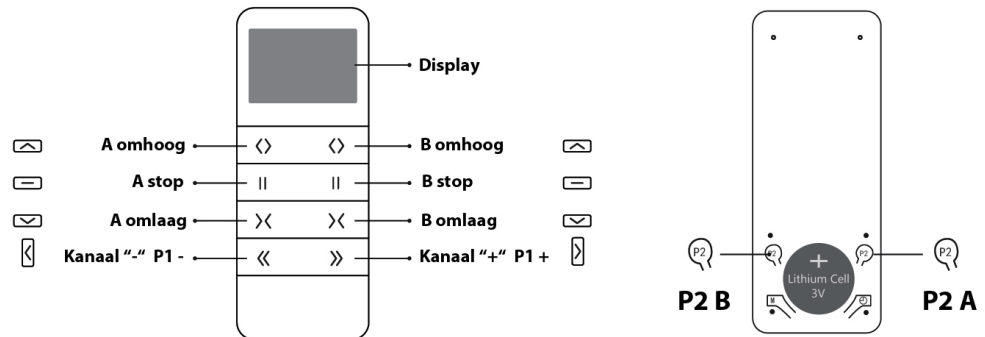
Waarschuwing:

Kinderen kunnen de gevaren van deze elektrische apparatuur niet herkennen en mogen er daarom ook niet mee werken. **Het is belangrijk om deze handleiding nauwkeurig te volgen voor uw eigen veiligheid.**

1. Werk niet met de motor in vochtige omgevingen.
2. De motor dient correct te worden geïnstalleerd.
3. Houd de antenne in een goede conditie en kort deze niet in. De antenne mag niet in aanraking komen met andere metalen onderdelen anders zal de werking verminderen.
4. De motor moet beschermd worden tegen directe vochtige invloeden

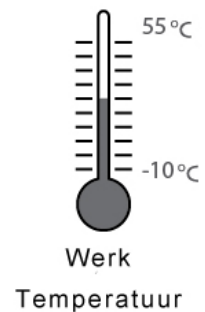


Funcities afstandbediening



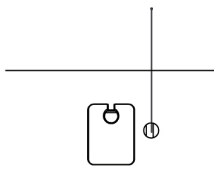
Technisch gegevens van de motor

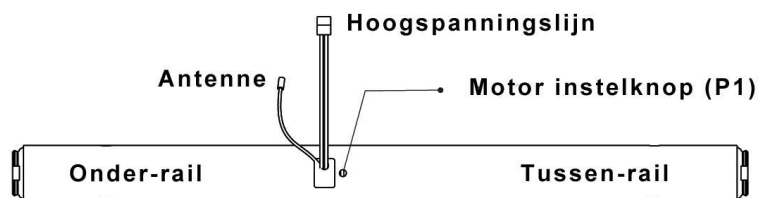
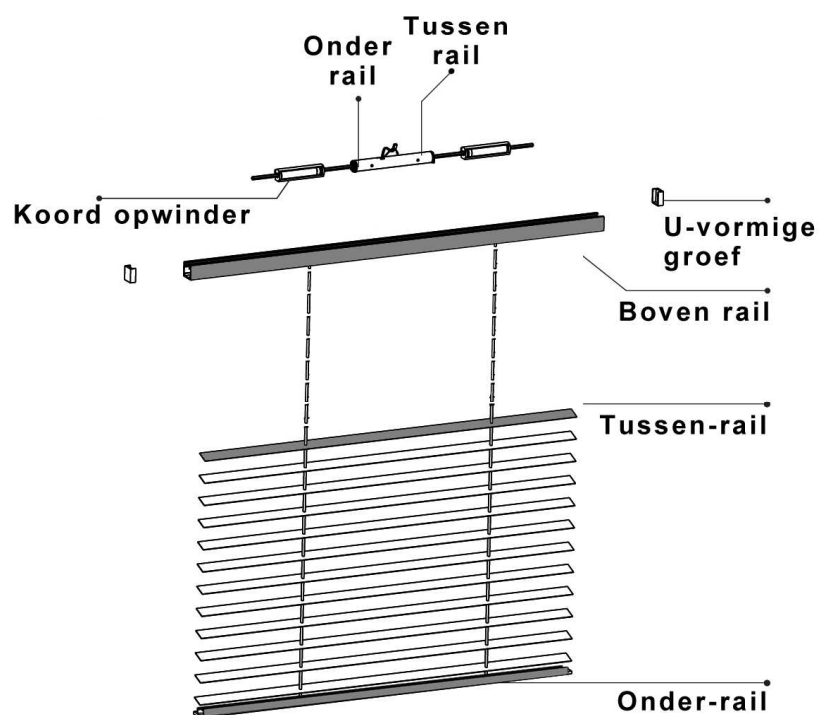
• Draaimoment:	2x 0.6 Nm
• Toerental:	34 RPM
• Stroom:	2x 0.7 A
• Voltage motor:	DC 12V
• Vermogen:	8.4 W



Funcities van de motor

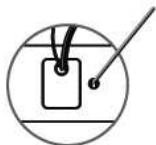
Motor instelknop (P1)



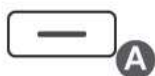
Installatie van de motor**1****2****Fabrieks instellingen****Stap 1** Het inlezen van de eerste zender in het geheugen van de motor

Met deze actie verwijdert u alle zenders en eindafstelling die in het geheugen staan.

1x P1 tot ↑↓



STOP A



OK

De P1 toets ingedrukt houden totdat de linker en rechter motor beweegt. Laat dan los.

Houdt de stoptoets A ingedrukt, totdat de motor beweegt.

Stap 2 Wisselen van tussen-rail met A en B

1x P1 tot 3x ↑↓



De P1 toets ingedrukt houden totdat de linker en rechter motor 3x beweegt. Laat dan los.

Stap 3 Veranderen van draairichting (Alleen te wijzigen als er geen eindpositie is ingesteld)

1x ↑ + ↓ A tot ↑↓



Druk omhoog en omlaag toets A in. De motor beweegt 1x.

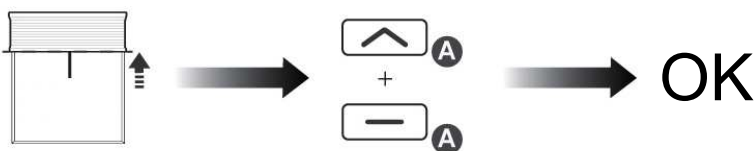
De draairichting voor de beide rails is gewijzigd.

Stap 4 Het instellen van de eindpositie

1. Stel de gewenste bovenpositie in van beide motoren.

1x ↑

1x ↑ + STOP A tot ↑↓



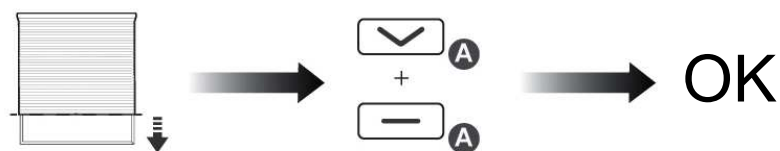
Ga naar gewenste bovenpositie. Beide rails bewegen.

Druk omhoog en stop toets A in, totdat linker en rechter motor op en neer beweegt.

2. Stel de gewenste onderpositie in van beide motoren.

1x ↓

1x ↓ + STOP A tot ↑↓



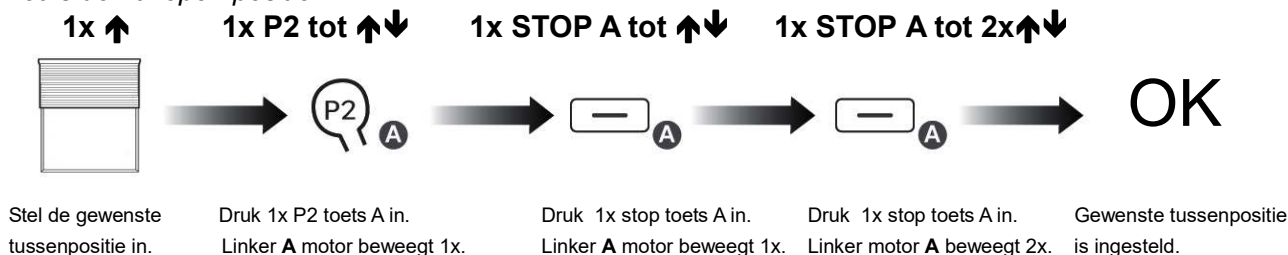
Ga naar gewenste onderpositie. Beide rails bewegen.

Druk omhoog en stop toets A in, totdat linker en rechter motor op en neer beweegt.

Stap 5 Het instellen van de gewenste tussenpositie

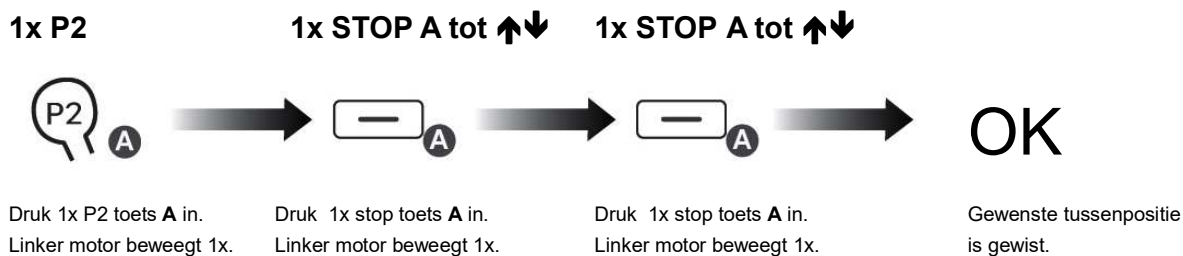
1. Stel de gewenste tussenpositie in.

Nadat de boven- en onder positie ingesteld is, kunt u de gewenste tussenpositie instellen zoals de halfopen positie.



Opmerking: Stel een andere gewenste tussenpositie in met gebruik van de B toetsen. Druk op de B knop om de bovenstaande bewerking te herhalen.

2. Wissen gewenste tussenpositie.



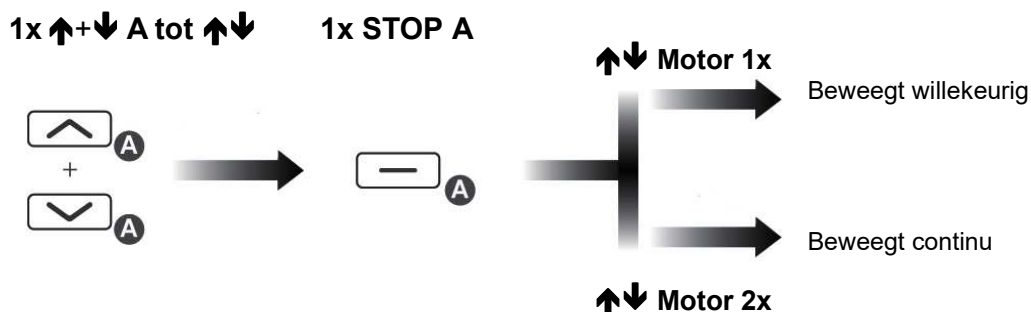
Opmerking: Wis de gewenste tussenpositie van de rechter B motor. Druk op de knop B om de bovenstaande bewerking te herhalen.

Gebruikers instellingen

Optie 1 Werking linker/rechter motor

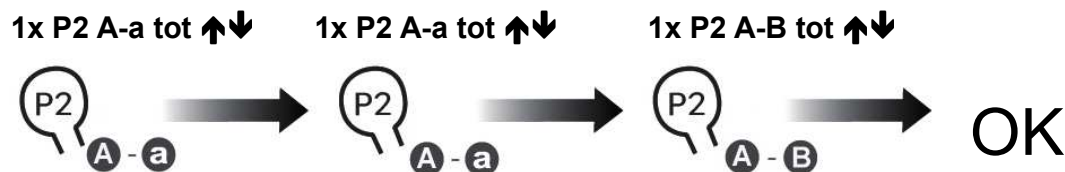
- In dezelfde richting lopen: twee motoren kunnen tegelijkertijd op en aflopen of afzonderlijk lopen. De veiligheidsafstand van een andere motor stopt automatisch tijdens de werking van één motor.
- In de tegenovergestelde richting lopen: twee motoren kunnen op en neer lopen, de andere loopt naar beneden of loopt afzonderlijk.

Optie 2 Stap of continu modus



Druk omhoog en omlaag toets A in. Druk 1x stop toets A. De linker motor beweegt 1x.

Opmerking: stel de stap / continu bewegen mode-schakelaar van de rechter motor in, druk gewoon op de B knop om te herhalen dat bovenstaande bewerking kan zijn; Druk in de stap-modus kort op de omhoog / omlaag-knop. De motor loopt nu in de stap-modus. Als u in de stap-modus lang op de omhoog / omlaag-knop drukt, loopt de motor continu.

Optie 3 Nieuwe zender toevoegen. Alleen mogelijk als de eindafstelling is ingesteld.**Variant 1**

Druk 1x P2 toets **A-a** in.
Linker motor beweegt 1x.

Druk 1x P2 toets **A-a** in.
Linker motor beweegt 1x.

Druk 1x P2 toets **A-B** in.
Linker motor beweegt 1x.

Zender is toegevoegd.

Opmerking: Zender **a** is de instelling die al overeenkomt, terwijl zender **b** dat niet heeft gedaan. Voeg een zender toe aan de rechter motor van de goede motor, druk op de **B** knop om de bovenstaande bewerking te herhalen. **A** is de bestaande zender en **a** is de toets van de onderrail.

Variant 2

Druk 1x P1 op de motor in.
Linker en rechter motor beweegt 1x.

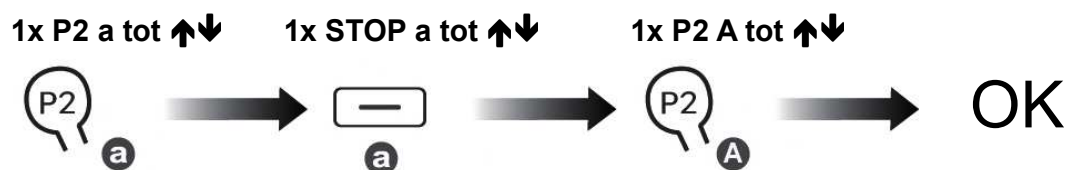
Laat P1 op de motor los.

Druk 1x stop toets **A-b** in.
Linker motor beweegt 1x.

Druk 1x stop toets **B-b** in.
Rechter motor beweegt 1x.

Zender is toegevoegd.

Opmerking: **A-b** is de zender die moet worden toegevoegd aan de linker motor.
B-b is de zender die moet worden toegevoegd aan de juiste motor.

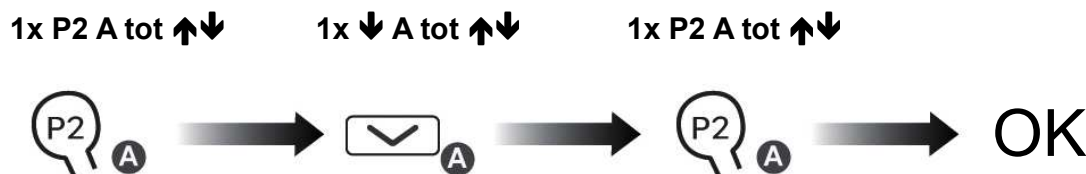
Optie 4 1 zender verwijderen

Druk 1x P2 toets **a** in.
Linker motor beweegt 1x.

Druk 1x stop toets **a** in.
Linker motor beweegt 1x.

Druk 1x P2 toets **A** in.
Linker motor beweegt 1x.

Zender is verwijderd.

Optie 5 Het wissen van de eindpositie

Druk 1x P2 toets **A** in.
Linker motor beweegt 1x.

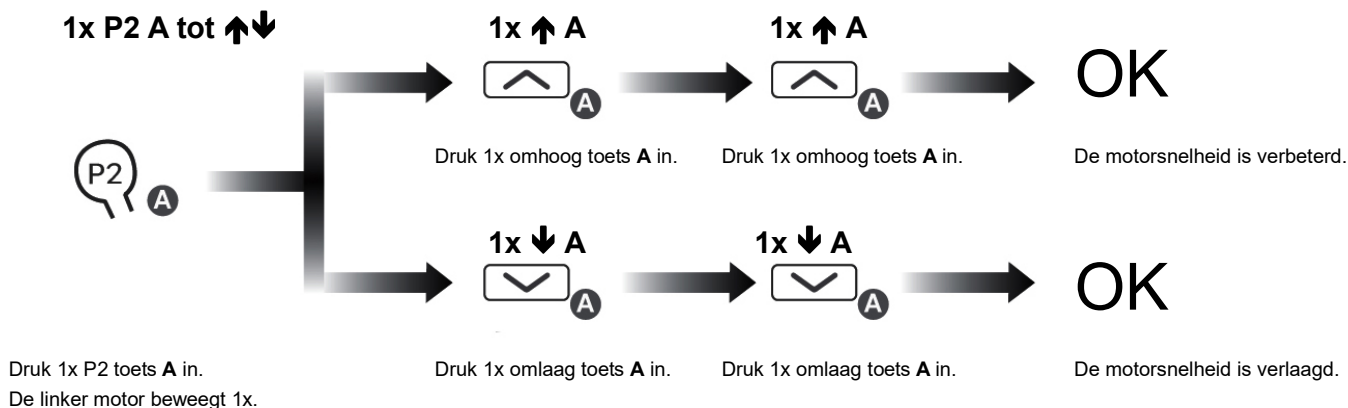
Druk 1x omlaag toets **A** in.
Linker motor beweegt 1x.

Druk 1x P2 toets **A** in.
Linker motor beweegt 1x.

Eindpositie is verwijderd.

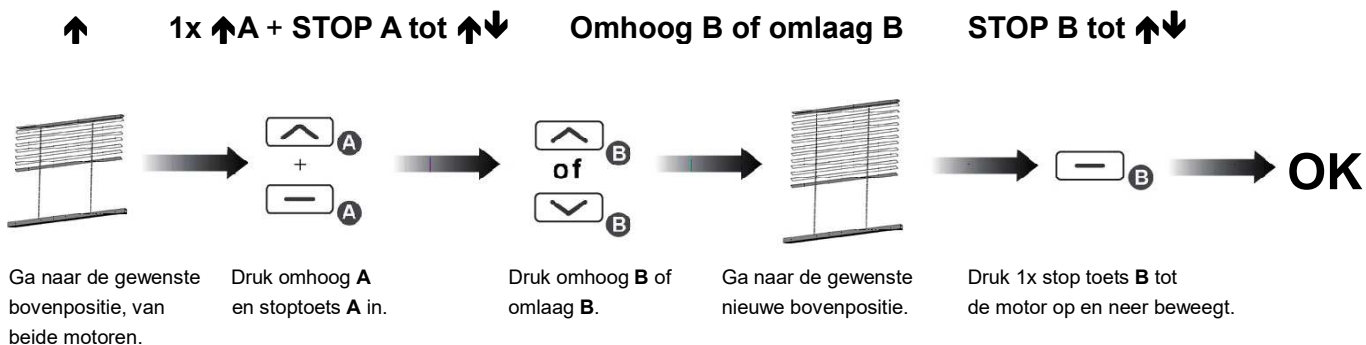
Opmerking: Van beide motoren wordt de positie gewist.

Optie 6 Snelheidsregeling

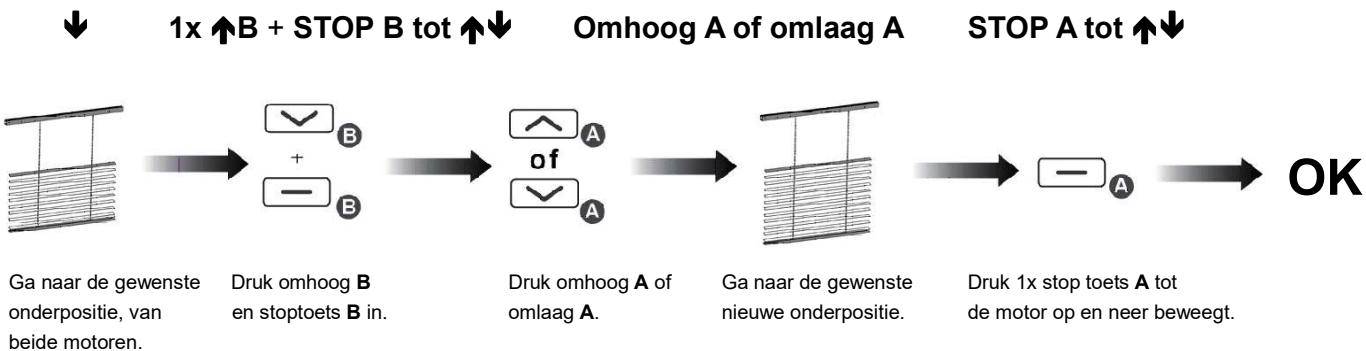


Opmerking: Als de motor zonder te bewegen loopt, geeft dit aan dat de motor de maximum- of minimumwaarde heeft bereikt; Pas de snelheid van de rechter motor van de juiste motor aan, druk op de b knop om de bovenstaande handeling te herhalen.

Optie 7 Bovenposities bijstellen



Optie 8 Onderposities bijstellen

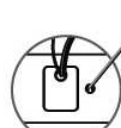


FUNCTIONIES MOTOR**1. Eerste zender in leren.****1x P1 tot ↑↓**

Houdt P1 op de motor ingedrukt, totdat de motor 1x bewogen heeft.

2. Radiofunctie uitschakelen.**1x P1 tot 2^e x ↑↓**

Houdt P1 op de motor ingedrukt, totdat de motor 2x bewogen heeft.

3. Linker en rechter rij zenders wisselen**1x P1 tot 3^e x ↑↓**

Houdt P1 op de motor ingedrukt, totdat de motor 3x bewogen heeft.

4. Resetten naar fabrieksinstellingen**1x tot 4^e x ↑↓**

Houdt P1 op de motor ingedrukt, totdat de motor 4x bewogen heeft.