

BREL motors is onderdeel van:

**BREL** nederland b.v.

## Handleiding radiografische Accumotor 12 volt

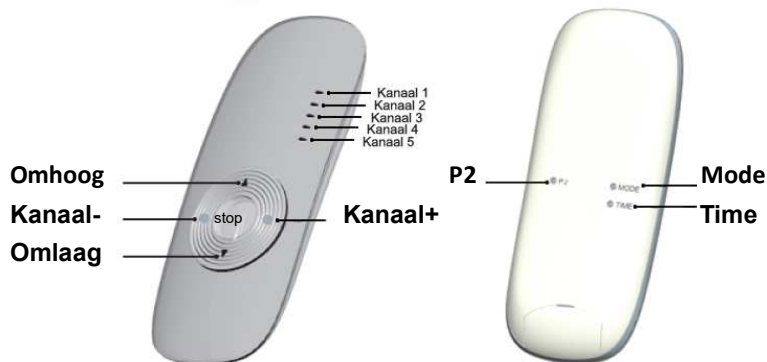
### Type MLE35-3 en MLE35-10

Lees de handleiding alvorens u begint met de installatie. Als deze instructie niet wordt gevolgd, kan dit leiden tot schade waarbij er geen aanspraak gemaakt kan worden op de garantie.

#### Waarschuwing:

Kinderen kunnen de gevaren van deze elektrische apparatuur niet herkennen en mogen er daarom ook niet mee werken. Het is belangrijk om deze handleiding nauwkeurig te volgen voor uw eigen veiligheid.

1. Werk niet met de motor in vochtige omgevingen.
2. De motor dient correct te worden geïnstalleerd.
3. Houd de antenne in een goede conditie en kort deze niet in. De antenne mag niet in aanraking komen met andere metalen onderdelen anders zal de werking verminderen.
4. De motor moet beschermd worden tegen directe vochtige invloeden.



Indien bij de 5 kanaal zender alle lampjes branden, worden alle producten tegelijk bediend. (mode en time hebben alleen een functie bij een zender met een timer)

#### Technisch gegevens van de motor

#### Type MLE35-3

#### Type MLE35-10

- Voltage motor: DC 12V
- Opladervoltage: DC 12.6V
- Maximale ampère oplader: 1.0 A
- Vermogen: 20 Watt
- Draaimoment: 3 Nm
- Toerental: 28 rpm
- Ampèrage: 1.66 A
- Vocht- en stofwerendheid: IP44
- Opslagcapaciteit zenders is maximaal 20 kanalen
- Temperatuurbereik van de motor:
  - Normaal gebruik: -10°C tot +40°C
  - Zwaar gebruik : -20°C tot +70°C

DC 12V  
DC 12.6V  
1.0 A  
20 Watt  
3 Nm  
28 rpm  
1.66 A  
IP44

DC 12V  
DC 12.6V  
1.0 A  
21 Watt  
10 Nm  
9 rpm  
1.75 A  
IP44

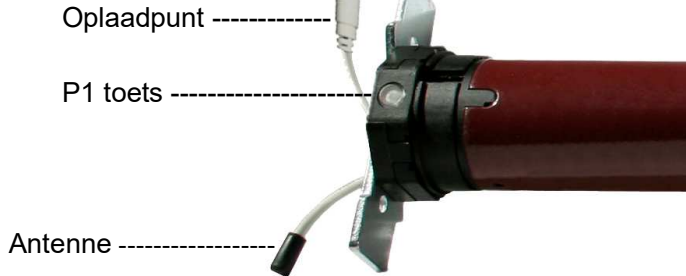




**Als oplader enkel de DC-212 (12.6V) gebruiken.**

De batterij is vol wanneer het lampje op de oplader verandert van rood naar blauw. Zorg ervoor dat tijdens de installatie de motor voldoende is opgeladen. Let er op dat de motor niet bediend wordt tijdens het opladen.

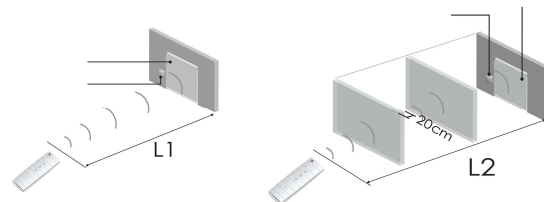
**Funcities**



**Bereik**

L1 = 100 meter

L2 = 25 meter



**Installatie van de motor**

Bevestig de adapter en meenemer aan de motor en plaats de clip op het einde van de motor zodat de meenemer niet van de motor kan lopen.

Plaats de motorsteun in het product en zorg ervoor dat deze goed vast zit.

Plaats de motor in de buis van het product.

(Deze handelingen zijn meestal reeds in de fabriek gedaan)

**Noodbediening;** na het inlezen van de eindpositie kan de motor bediend worden met de P1 toets op de motor.

Tijdens het programmeren van de motor moet de volgende handeling binnen 10sec. verricht zijn. Na 10 sec. zal de motor de programmeermode verlaten.



**Stap 1 Het inlezen van de eerste zender in het geheugen van de motor**

**3 sec. P1**

Druk 3 sec de P1 toets in totdat de motor heen en weer beweegt.

**2x P2**

Druk 2x op de P2 toets. Bij elke druk op de toets beweegt de motor en hoort u een piep.

**1x**

Druk op de toets omhoog. De motor beweegt. Ter afsluiting hoort u 6 piepjes.

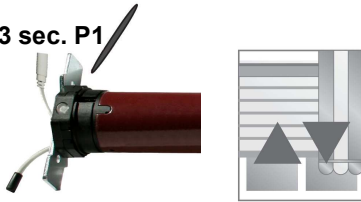
De draairichting is **GOED**.  
Ga naar het instellen van de eindpositie.  
G naar stap 3.


De draairichting is **FOUT**.  
Ga naar stap 2.


**Met de bovenstaande actie verwijdert u alle zenders die in het geheugen staan en de eindafstelling.**


## Stap 2 Opnieuw inlezen met een andere draairichting

**Optie A** Indien de draairichting goed is, sla stap 2 over en ga verder met stap 3.

**3 sec. P1**  Druk 3 sec de P1 toets in totdat de motor heen en weer beweegt.

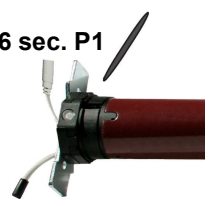
**2x P2**  Druk 2x op de P2 toets. Bij elke druk op de toets beweegt de motor en hoort u een piep.


**1x**  Druk op de toets omlaag. De motor beweegt. Ter afsluiting hoort u 6 piepjes.

**1x**  Druk op de toets omhoog ter controle.


Het product zal nu omhoog gaan. Het inlezen van de eerste zender is voltooid. U kunt nu verder met het instellen van de eindpositie.


### Optie B


**6 sec. P1**  Druk 6 sec. de P1 toets in totdat de motor 2x bewogen heeft. Daarna P1 pas loslaten.

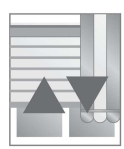
 Het product beweegt 2x. De draairichting is veranderd.


## Stap 3 Het instellen van de eindpositie

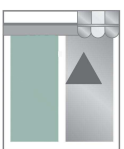
**1x P2**  Druk op de P2 toets. De motor beweegt en piept.

**1x**  Druk op de toets omhoog. motor beweegt en piept.


**1x P2**  Druk op de P2 toets. De motor piept.


 Het product zal omhoog en omlaag bewegen.


 Stel het product in op de gewenste bovenste positie in.





---

**5x STOP**  Druk 5x op de stopstoets. De motor piept.


 Het product zal omhoog en omlaag bewegen.


 Stel het product in op de gewenste onderste positie.


**5x STOP**  Druk 5x op de stopstoets. De motor piept.

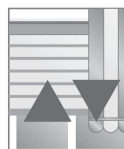
 Het product maakt een op-neer beweging en is klaar voor gebruik.

## Stap 4 Nieuwe zender inleren met behoud van eindafstelling

**1x P1**  De P1 toets ingedrukt houden (piept 1x), totdat de motor op en neer beweegt.



 Omhoog en omlaag tegelijk indrukken (piept 2x), totdat de motor op en neer beweegt.



### Stap 5 Het instellen of veranderen van de tussenpositie

Indien u de stoptoets langer dan 3 sec. indrukt, zal de motor vanuit elke positie naar de tussenpositie bewegen.



Om de tussenpositie te verwijderen/veranderen dient dezelfde procedure herhaald te worden op de stand van de tussenpositie.

### Extra instellingen

#### Optie A Het wissen van de eindpositie

Het wissen van de eindpositie kan op twee manieren toegepast worden:

1. Bij de procedure inlezen 1<sup>e</sup> zender worden tevens de eindposities verwijderd.
- 2.

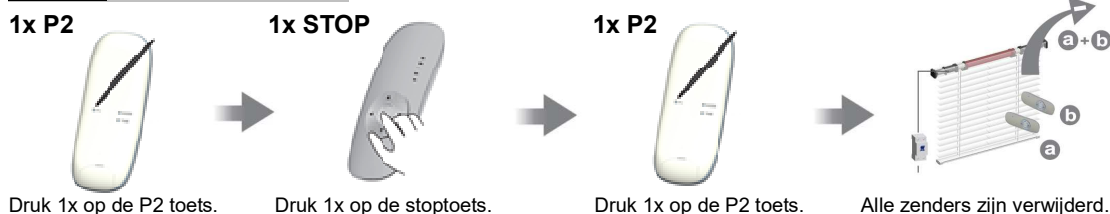


#### Optie B Het inleren van meerdere zenders (Maximaal 20 zenders per ontvanger)



Om een zender te verwijderen dient u het bovenstaande te herhalen.

#### Optie C Alles resetten



#### Optie D Het instellen van de Pulsbediening



Om de pulsbediening te verwijderen dient u de bovenstaande handeling te herhalen.